

1) Allgemein (Mathematik / Physik)

SI-Präfixe

Symbol	Name	Wert	
T	Tera	10 ¹²	1.000.000.000.000 Billion
G	Giga	10 ⁹	1.000.000.000 Milliarde
M	Mega	10 ⁶	1.000.000 Million
k	Kilo	10 ³	1.000 Tausend
h	Hekto	10 ²	100 Hundert
da	Deka	10 ¹	10 Zehn
---	---	10 ⁰	1 Eins
d	Dezi	10 ⁻¹	0,1 Zehntel
c	Zenti	10 ⁻²	0,01 Hundertstel
m	Milli	10 ⁻³	0,001 Tausendstel
μ	Mikro	10 ⁻⁶	0,000.001 Millionstel
n	Nano	10 ⁻⁹	0,000.000.001 Milliardstel
p	Piko	10 ⁻¹²	0,000.000.000.001 Billionstel

Einheiten $[J] = [\frac{kgm^2}{s^2}] = [Nm] = [VAs] = [CV] = [Ws]$ $[C] = [As]$

TR-Funktionen

$phase(var) = \arctan(\frac{Im(Re)}{Re(Im)})$
 $solve(x + y = 2 \text{ and } x - y = 5, \{x, y\})$
 $desolve(z'' - 3z' + 3z = f(t), t, z)$

$paral2(v1, v2) = \frac{1}{\frac{1}{v1} + \frac{1}{v2}}$

$paral3(v1, v2, v3) = \dots$

Komplexe Zahlen

$(a + bi) + (c + di) = (a + c) + (b + d)i$
 $(a + bi) \cdot (c + di) = (ac - bd) + (ad + bc)i$
 $\frac{a+bi}{c+di} = \frac{(a+bi)(c-di)}{(c+di)(c-di)} = \frac{ac+bd}{c^2+d^2} + \frac{bc-ad}{c^2+d^2} i$

$z = a + bi$

$z = r \cdot e^{i\phi}$

$r = |z| = \sqrt{a^2 + b^2}$

Kraft $F = m \cdot a = m \cdot \frac{dv}{dt}$

Reihe $\sum q^i |_{0,n} = \frac{1-q^{n+1}}{1-q}$

Differentialgleichungen

$y''(x) - k \cdot y(x) = 0$

$y(x) = A \cdot \sin(\sqrt{-k}x) + B \cdot \cos(\sqrt{-k}x)$

Harmonischer Oszillator / Exponentiallösungen

$y(x) = e^{\lambda \cdot x}$

$\lambda_1 \neq \dots \neq \lambda_n$

$\lambda_1 = \dots = \lambda_n$

$\lambda = \alpha \pm i\omega$

$y(x) = C_1 \cdot e^{\lambda_1 x} + C_2 \cdot e^{\lambda_2 x} + \dots$

$y(x) = C_1 \cdot e^{\lambda x} + C_2 \cdot x e^{\lambda x} + \dots + C_n x^{n-1} e^{\lambda x}$

$y(x) = C_1 \cdot e^{\alpha x} \sin(\omega x) + C_2 \cdot e^{\alpha x} \cos(\omega x) + C_3 \cdot x \cdot e^{\alpha x} \sin(\omega x) + C_4 \cdot x \cdot e^{\alpha x} \cos(\omega x) + \dots$

Log/Pot/Wrz. $a, b \in R^+$

$a^n a^m = a^{n+m}$

$\sqrt[n]{a^m} = a^{\frac{m}{n}}$

$y = \log_a x \Leftrightarrow a^y = x$

Potenzen: $n, m \in R$

$\frac{a^n}{a^m} = a^{n-m}$

$\sqrt[m]{\sqrt[n]{a}} = \sqrt[mn]{a} = \sqrt[n]{\sqrt[m]{a}}$

$\log_b(u \cdot v) = \log_b(u) + \log_b(v)$

Wurzeln: $n, m \in N$

$(a^n)^m = a^{nm}$

$\sqrt[n]{a} \sqrt[n]{b} = \sqrt[n]{ab}$

$\log_b(u/v) = \log_b(u) - \log_b(v)$

$e^{i \cdot x} = \cos(x) + i \cdot \sin(x)$

$a^n b^n = (ab)^n$

$\frac{\sqrt{a}}{\sqrt{b}} = \sqrt{\frac{a}{b}}$ $a^0 = 1$

$\log_b(u^r) = r \cdot \log_b(u)$

$e^{\ln(x)} = x$ $\ln(e) = 1$

$a^{-n} = \frac{1}{a^n}$

$a^1 = a$

$\log_a(x) = \frac{\ln(x)}{\ln(a)} = \frac{\log(x)}{\log(a)}$

$\log(1) = 0$

$\log(-1) = ?$

Rechtwinkliges

Cosinussatz:

$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos(\alpha)$

$\sin(\alpha) = \frac{1}{2i}(e^{i\alpha} - e^{-i\alpha})$

$\cos(\alpha) = \frac{1}{2}(e^{i\alpha} + e^{-i\alpha})$

α	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\pi/2$	π
	0°	30°	45°	60°	90°	180°
sin	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	0
cos	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	-1
tan	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	-	0
cot	-	$\sqrt{3}$	1	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	0	-

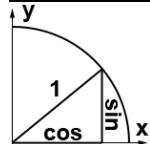
Dreieck:

$\sin(\alpha) = \frac{\text{Gegenkathete}}{\text{Hypothenuse}}$

$\cos(\alpha) = \frac{\text{Ankathete}}{\text{Hypothenuse}}$

$\tan(\alpha) = \frac{\text{Gegenkathete}}{\text{Ankathete}}$

$\tan(\alpha) = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$



Rechenregeln sin/cos/tan:

$\sin^2(\alpha) + \cos^2(\alpha) = 1$

$\sin^2(x) = \frac{1 - \cos(2x)}{2}$

$\cos^2(x) = \frac{1 + \cos(2x)}{2}$

$2 \sin(x) \cos(x) = \sin(2x)$

$e^{i\phi} = \cos(\phi) + i \sin(\phi)$

$\sinh(\alpha) = \frac{1}{2}(e^\alpha - e^{-\alpha})$

$\cosh(\alpha) = \frac{1}{2}(e^\alpha + e^{-\alpha})$

$\frac{1}{\cos^2(\alpha)} = 1 + \tan^2(\alpha)$

$\frac{1}{\sin^2(\alpha)} = 1 + \cot^2(\alpha)$

Parameterwirkung

\sin / \cos $a \cdot \sin(bx + c) + d$

a : Amplitude, b : Periode = $\frac{2\pi}{b}$, c : Nullstelle, d : y-Verschiebung

$\sin(x) \sin(y) = \frac{1}{2}(\cos(x-y) - \cos(x+y))$

$\sin^2(x) = \frac{1}{2}(1 - \cos(2x))$

$\cos^2(x) = \frac{1}{2}(1 + \cos(2x))$

$\cos(x) \cos(y) = \frac{1}{2}(\cos(x-y) + \cos(x+y))$

$\sin^3(x) = \frac{1}{4}(3\sin(x) - \sin(3x))$

$\cos^3(x) = \frac{1}{4}(3\cos(x) + \cos(3x))$

$\sin(x) \cos(y) = \frac{1}{2}(\sin(x-y) + \sin(x+y))$

$\sin^4(x) = \frac{1}{8}(\cos(4x) - 4\cos(2x) + 3)$

$\cos^4(x) = \frac{1}{8}(\cos(4x) + 4\cos(2x) + 3)$

$\cos(\gamma - \alpha) = \cos(\gamma) \cos(\alpha) + \sin(\gamma) \sin(\alpha)$

$\sin(x + y) = \sin(x) \cos(y) + \cos(x) \sin(y)$

$\sin(\gamma - \alpha) = \sin(\gamma) \cos(\alpha) - \cos(\gamma) \sin(\alpha)$

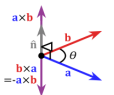
$\cos(x + y) = \cos(x) \cos(y) - \sin(x) \sin(y)$

Kreuzprodukt

$\vec{a} \times \vec{b} = (|\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \sin(\theta)) \cdot \vec{n}$

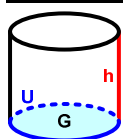
$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_2 b_3 - a_3 b_2 \\ a_3 b_1 - a_1 b_3 \\ a_1 b_2 - a_2 b_1 \end{pmatrix}$

Das Kreuzprodukt liefert einen Vektor, senkrecht zur von a und b aufgespannten Ebene. Bildet mit a, b Rechtssystem. Normierung auf 1 liefert den Normalenvektor n dieser Ebene.



Geometrie

r: Radius, V: Volumen, h: Höhe, A: Fläche, A₀: Gesamtoberfläche, G: Grundfläche, U: Umfang, M: Mantelfläche



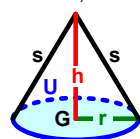
Zylinder:

$V = G \cdot h$

$M = U \cdot h$

(nur gerader Zylinder)

$O = M + 2 \cdot G$



Kegel (gerade):

$V = \frac{1}{3} r^2 \pi h = \frac{1}{3} G h$

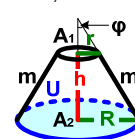
$M = r \cdot s \cdot \pi$

$A_0 = r \pi (r + s)$

$s = \sqrt{h^2 + r^2}$

$h = \sqrt{s^2 - r^2}$

$r = \sqrt{s^2 - h^2}$

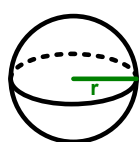


$V = \frac{h \cdot \pi}{3} (R^2 + Rr + r^2)$

$m = \sqrt{(R-r)^2 + h^2}$

$M = (R+r) \cdot \pi \cdot m$

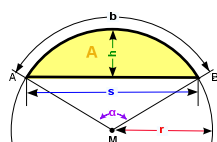
$h = \frac{R-r}{\tan(\phi)}$



Kugel:

$V = \frac{4}{3} \pi \cdot r^3$

$A_0 = 4 \pi \cdot r^2$



Kreissegment (Winkel in Bogenmass):

$A = \frac{r^2}{2} (\alpha - \sin \alpha) = \frac{1}{2} (rb - s(r-h))$

$r = \frac{4h^2 + s^2}{8h}$

$s = 2r \sin(\frac{\alpha}{2}) = 2\sqrt{r^2 - (r-h)^2}$

$h = r - (r \cdot \cos(\frac{\alpha}{2})) = r - \sqrt{r^2 - \frac{s^2}{4}} = \frac{s}{2} \cdot \tan(\frac{\alpha}{4})$

$b = r \cdot \alpha = \frac{\alpha(4h^2 + s^2)}{8h} = r \cdot \pi \cdot \frac{\alpha_{Grad}}{180}$

$\alpha = 4 \cdot \arctan(\frac{2h}{s})$

2) Grundlagen

Coulombs LAW

Elektrische Kraft: $F = k \cdot \frac{q_1 q_2}{r^2}$ $k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0}$

$\epsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{C^2}{Nm^2}$

Electric Potential

Gravitational: $g = \frac{F}{m_0}$ $V = \frac{U}{q_0}$ [V] [$\frac{J}{C}$]

$e = 1.6 \cdot 10^{-19} C$

Electrostatic: $E = \frac{F}{q_0}$
Amount of Charge (flow): $Q = I \cdot t$ [C]

$I = \frac{\partial Q}{\partial t}$ [A] [$\frac{C}{s}$]

ρ : Resistivity (Materialabh. → Tabelle)

L : Resistor Length

A : Querschnitt (Kreis: $A = \pi \cdot r^2$)

d : Thickness (W : Width)

G : Leitwert: $G = 1/R$

α : Temperaturbeiwert: [1/K]

Resistors

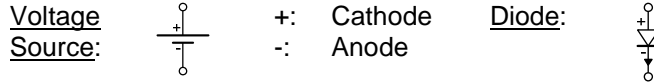
$R = \rho \cdot \frac{L}{A} = \rho \cdot \frac{L}{d \cdot w}$ Temp.-abh.: $R = R + \Delta R = R + \alpha \cdot \Delta T \cdot R$

Colours (Example): Colour 1: 2, Colour 2: 7, Colour 3: 100Ω = 2.7kΩ

Ohms LAW

$U = R \cdot I$

Symbols



Arbeit

$W = P \cdot t$ [Ws]

Leistung (Power)

$P = \frac{\partial U}{\partial t} = U \cdot I = I^2 \cdot R = \frac{U^2}{R}$ [W] [$\frac{Nm}{s}$] [$\frac{J}{s}$]

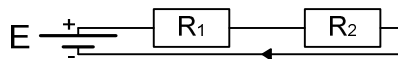
P_L : Nutzbare Leistung

P_{Quelle} : Zugeführte Leistung

Wirkungsgrad

$\eta = \frac{P_L}{P_{Quelle}}$ Verlustleistung: $1 - \eta$

Widerstand-Serienschaltung / Parallelschaltung



$R_{Tot} = \sum R_i = R_1 + R_2 + \dots$

Voltage Divider Rule:

$V_i = E \cdot \frac{R_i}{R_{Tot}} = E \cdot \frac{R_i}{\sum R_j} = I_i \cdot R_i$

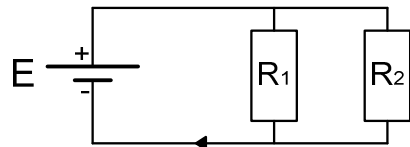
$I_{Tot} = I_1 = I_2 = \dots$ $I = \frac{E}{R}$

$P = \sum P_i = P_1 + P_2 + \dots$

Kirchhoffs Voltage LAW (KVL):

$\sum V_i = 0$

Die Summe der Spannungen um eine Schaltung ergibt Null!



$R_{Tot} = \frac{1}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots}$ $G = \frac{1}{R}$

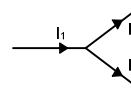
$V_{Tot} = V_1 = V_2 = \dots$

$I_1 \neq I_2 \neq \dots \rightarrow$ Kirchhoffs Current LAW:

$n = 2: I_1 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \cdot I_{Tot}$

Kirchhoffs Current LAW (KCL):

$\sum I_{Zu} = \sum I_{Weg}$

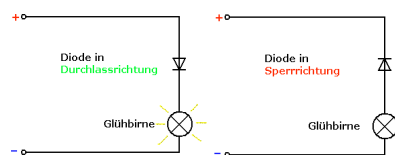


Current Divider Rule:

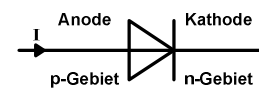
$I_i = \frac{R_{(Tot-i)}}{R_i + R_{(Tot-i)}} \cdot I_{tot}$

3) Dioden

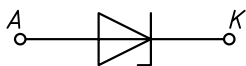
Richtung



Diode in Durchlassrichtung:

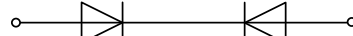


Zenerdiode

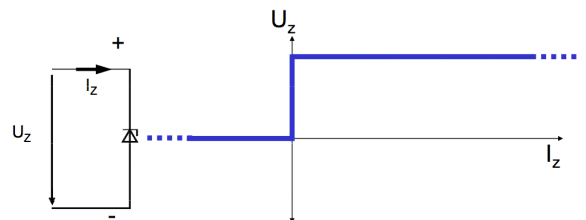


Verhalten sich in Durchlassrichtung wie normale Dioden, in Sperrrichtung werden sie ab einer bestimmten Spannung, der so genannten Sperrspannung / Durchbruchspannung / Zenerspannung, niederohmig.

Bipolare Spannungsbegrenzung:



2 Zenerdioden in umgekehrter Richtung in Serie, wobei erst ab einer Spannung grösser als

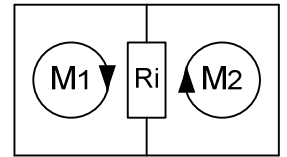


4) Schaltungsverfahren (Potentialberechnung)

Maschenstromverfahren

Vorgehen

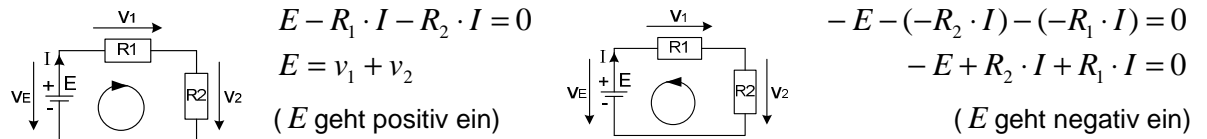
- Maschenströme definieren (mit Richtung) somit auch Spannungsabfälle definieren
- Maschengleichungen aufstellen: Für jeden Kreis Potentiale berechnen und alle durch das Element laufende Maschenströme einbeziehen.
- Von Maschenströmen auf Ströme zurückrechnen (Strom = Summe der durch diesen Strom laufende Maschenströme)
- Potential $v_0 = 0$ definieren
- Restliche Potentiale bestimmen



Wichtig

- Ströme fließen immer vom höheren zum tieferen Potential.
- Falls das eingeführte I eine negative Zahl erhält, zeigt eigentlicher Stromfluss in entgegengesetzte Richtung.
- Über einen Widerstand erfolgt in Stromrichtung ein Spannungsabfall.
- MASCHENRICHTUNG BEACHTEN!

Richtung



Knotenpotentialverfahren

Vorgehen

- Alle Knoten Nummerieren
- Referenzpotential wählen
- Auf jeden Knoten **KCL** anwenden, ausser auf Referenzknoten (bereits bekannt)
- Gleichungssystem lösen

Wichtig

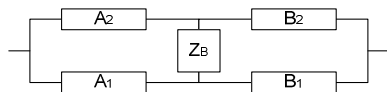
Ströme fließen immer vom höheren zum tieferen Potential, also:

$$\sum_{i=1}^N I_i = 0$$

$$I = \frac{v_1 - v_2}{R} \quad v_1 \xrightarrow{I} \text{---} R \text{---} v_2 \quad \rightarrow \text{Einsetzen in KCL: } \sum I_{Zu} = \sum I_{Weg}$$

Führt auf die gewünschten Gleichungen.

Brückenschaltung



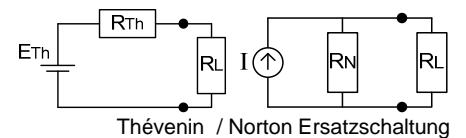
Wenn kein Brückenstrom fließt (durch Z_b), kann die Brücke durch irgendein Element (Kurzschluss, Unterbruch, ...) ersetzt werden. Dass kein Brückenstrom fließt muss gelten:

A_1/A_2	B_1/B_2	Bedingung
R oder L	R oder L	$A_1 / B_1 = A_2 / B_2$
R oder L	C	$A_1 \cdot B_1 = A_2 \cdot B_2$
C	R oder L	$A_1 \cdot B_1 = A_2 \cdot B_2$
C	C	$B_1 / A_1 = B_2 / A_2$

5) Ersatzschaltungen nach Thévenin und Norton

Vorgehen

- Externe Last entfernen
- R_{Th} / R_N :
 - Stromquellen entfernen
 - Spannungsquellen kurzschliessen
 - Widerstand zwischen Klemmen berechne
- E_{Th} : Superpositionsprinzip anwenden \rightarrow Spannung über Klemmen messen
- I_N : Superpositionsprinzip anwenden (Strom von a nach b!) \rightarrow Strom zwischen den Klemmen messen



$$R_{Th} = R_N \quad I_N = \frac{E_{Th}}{R_{Th}} = \frac{E_{Th}}{R_N}$$

Maximumprinzip

Bei maximaler Last-Leistung ist folgendes gegeben:

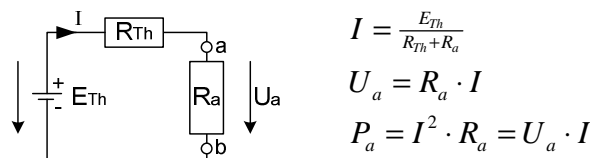
$$R_{Th} = R_L$$

Leistung der Last:

$$P_L = \frac{E_{Th}^2}{4R_L} = I^2 \cdot R_L \quad (I = \frac{E_{Th}}{R_{Th} + R_L}) \quad V_L = \frac{E_{Th}}{2}$$

R_L : Lastwiderstand

Max Power Theorem



Maximale Leistung der Last = Max. Leistung, welche die Spannungsquelle E_{Th} liefern kann. Falls R_a gewählt werden muss, dass maximale Leistung dem Widerstand R_a zugeführt wird: $\frac{\partial P_a}{\partial R_a} = 0 \Rightarrow R_a = \dots$

Superposition

Strom & Spannungsquellen ersetzen! Schaltungen für einzelne Strom- und Spannungsquellen berechnen und mit Superpositionsprinzip zusammenfügen: $E_{Th} = E_{Th1} + E_{Th2} + \dots$



6) Kondensator

DC: Zu Beginn: Kurzschluss: , mit der Zeit: Leerlauf:
 AC: Hohe Frequenzen: Kurzschluss, Tiefe Frequenzen (=DC): Leerlauf

Kapazität $C = \epsilon \cdot \frac{A}{d} [F]$ $\epsilon = \epsilon_1 \cdot \epsilon_0 \Rightarrow C = \epsilon_1 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{A}{d}$ $\epsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{C}{Vm} \quad [\frac{C}{Vm}] = [\frac{F}{m}]$
 ϵ_1 : Abhängig vom Material zw. Platte
 $\epsilon_{Glas} = 7.5$

E-Feld $E = \frac{V}{d}$ $C = \frac{Q}{V} [\frac{C}{V}]$
 d : Abstand der Platten
 A : Plattenfläche
 I_L : Benötigter Strom um Kondensator auf V_L zu laden

Im Feld gespeicherte Energie $U = \frac{1}{2} C \cdot V_L^2 [J]$ Ladestrom beim Aufladen: $I_L = \frac{Q}{t} = \frac{C \cdot V_L}{t}$
 U : Spannung
 Q : Charge [C] (Coulomb)

Serieschaltung $C_{Ges} = \frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \dots}$ $Q_1 = Q_2 = \dots$

Parallelschaltung $C_{Ges} = C_1 + C_2 + \dots$

Differential-Darstellung Strom: $i_C = C \cdot \frac{dv_C}{dt}$ Spannung: $v_C = \frac{1}{C} \cdot \int i_C \cdot dt$ $\downarrow v_C$ Kleinbuchstaben = ändert sich über die Zeit

Impedanz $Z_C = \frac{1}{j\omega C}$ $\theta = -90^\circ$ Auf den Strom bezogen, Strom hinkt der Spannung hinterher.

7) Spule (Induktion)

DC: Zu Beginn: Leerlauf: , mit der Zeit: Kurzschluss:
 AC: Hohe Frequenzen: Leerlauf, Tiefe Frequenzen (=DC): Kurzschluss

Induktion $L = \mu_0 \cdot \frac{N^2}{l} \cdot A [H]$ N : Anzahl Windungen
 μ_0 : Magnetische Feldkonstante:
 $\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{Vs}{Am}$

Induktion bei einem Toroid (rechteckiger Kern) $L = \mu_0 \cdot \frac{N^2 \cdot h}{2\pi} \cdot \ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right)$ Berechnung für Toroid mit eckigem Kern!
 h : Höhe
 r : Radius (r_1 innen, r_2 aussen)

Serieschaltung $L_{Ges} = L_1 + L_2 + \dots$

Parallelschaltung $L_{Ges} = \frac{1}{\frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2} + \dots}$

Differential-Darstellung Strom: $i_L = \frac{1}{L} \cdot \int v_L \cdot dt$ Spannung: $v_L = L \cdot \frac{di_L}{dt}$ $\downarrow v_C$ Kleinbuchstaben = ändert sich über die Zeit

Impedanz $Z_L = j\omega L$ $\theta = 90^\circ$ Auf den Strom bezogen, Strom ist der Spannung voraus.

Sprungantwort für R-L und R-C Netzwerk (Allg. Lösung)

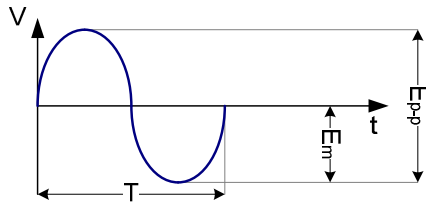
R-L Netzwerk $i_L(t) = i_L(t \rightarrow \infty) + [i_L(t=0) - i_L(t \rightarrow \infty)] \cdot e^{-\frac{t}{L}}$ R_{eff} : Effektiver Widerstand
 Berechnung als R über Spule mit:
 - Spannungsquellen: Kurzschluss
 - Stromquellen: Leerlauf

$v_L(t) = L \frac{di_L}{dt} = [R_{eff} \cdot i_L(t \rightarrow \infty) - R_{eff} \cdot i_L(t=0)] \cdot e^{-\frac{t}{L}}$

R-L Netzwerk $i_C(t) = C \frac{dv_C}{dt} = [\frac{1}{R_{eff}} v_C(t \rightarrow \infty) - \frac{1}{R_{eff}} v_C(t=0)] \cdot e^{-\frac{t}{R_{eff} \cdot C}}$

$v_C(t) = v_C(t \rightarrow \infty) - [v_C(t \rightarrow \infty) - v_C(t=0)] \cdot e^{-\frac{t}{R_{eff} \cdot C}}$

8) AC Circuits



$$f = \frac{1}{T}$$

$$\omega = 2\pi \cdot f = \frac{2\pi}{T}$$

E_m : Amplitude

E_{p-p} : Wert zw. Max & Min

T : Periode

f : Frequenz [Hz] [$\frac{rad}{s}$]

ω : Kreisfrequenz []

Schwingkreis

Serieschwingkreis:
Parallelschwingkreis:

Kondensator und Spule in Serie.

Kondensator und Spule parallel. (In Parallelästen nur Spulen/Kondensatorwirkung)

Phasor / Zeiger (Allg.):

$$\underline{A} = A \cdot e^{j\Phi} = abs(\underline{A}) \cdot e^{i \cdot angle(\underline{A})} = A \cdot (\cos \Phi + i \sin \Phi) = Re + Im \cdot i$$

$$\underline{U} = \underline{Z} \cdot \underline{I} [V]$$

Zeitabhängig (Allg.):

$$a(t) = Re(Ae^{j\Phi} \cdot e^{j\omega t})$$

Re: Realteil (Im: Imaginärteil)

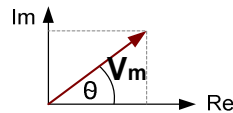
V_0 : Spannung über Element

$e(t)$: Spannung der Quelle

Zeigerdarstellung

Spannung

(Spannung kann als Vektor angegeben werden.)



Zeiger (Spannung)

$$v(t) = V_m \cdot (\cos(\omega t + \theta) + j \sin(\omega t + \theta)) = V_m \cdot e^{j(\omega t + \theta)} = V_m \cdot \angle(\omega t + \theta)$$

Zeiger (Strom)

$$i(t) = I_m \cdot (\cos(\omega t + \theta) + j \sin(\omega t + \theta)) = I_m \cdot e^{j(\omega t + \theta)} = I_m \cdot \angle(\omega t + \theta)$$

Effektivwert

$$I = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \hat{i}$$

$$I_m = \frac{V_m}{|Z|}$$

$$V_m = \sqrt{2} \cdot V_{eff}$$

$$V_m = |Z| \cdot I_m$$

Amplitudengang

$$V_m(A) = |A| = \sqrt{Re(A)^2 + Im(A)^2}$$

Serienschaltung: $V_{m(V_0)} = \left| \frac{V_0}{e(t)} \right| = \sqrt{Re^2 + Im^2}$

Phasengang

(Phasenverschiebung zw. Spannung / Strom)

$$\angle \theta(A) = \arctan \frac{Im(A)}{Re(A)}$$

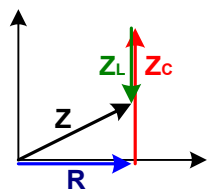
$\varphi = \arg(z) = \begin{cases} \arctan \frac{b}{a} & a > 0, b \text{ beliebig} \\ \arctan \frac{b}{a} + \pi & a < 0, b \geq 0 \\ \arctan \frac{b}{a} - \pi & a < 0, b < 0 \\ \pi/2 & a = 0, b > 0 \\ -\pi/2 & a = 0, b < 0 \\ \text{unbestimmt} & a = 0, b = 0 \end{cases}$

Serienschaltung: $\angle \theta(V_0) = \angle \left| \frac{Z_0}{\sum Z_i} \right| = \arctan \left(\frac{Im}{Re} \right)$

Impedanzen

(Komplexe Widerstände)

$$U_{eff} = |Z| \cdot I_{eff}$$



Widerstand

$$Z_R = R$$

$$\theta = 0$$

Kondensator

$$Z_C = \frac{1}{j\omega C}$$

$$\theta = -90^\circ$$

Spule

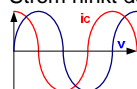
$$Z_L = j\omega L$$

$$\theta = 90^\circ$$

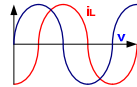
Keine Phasenverschiebung

Strom und Spannung zeigen in die gleiche Richtung.

Auf den Strom bezogen, Strom hinkt der Spannung hinterher.



Auf den Strom bezogen, Strom ist der Spannung voraus.



Wirkspannung:

$$U_W = U_{eff} \cdot \cos \theta$$

Blindspannung:

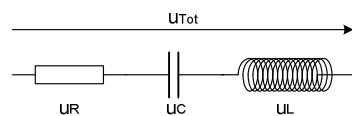
$$U_B = U_{eff} \cdot \sin \theta$$

Wirkwiderstand: $R = \frac{U_W}{I}$

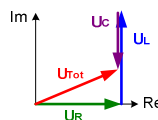
Blindwiderstand: $X = \frac{U_B}{I}$

Impedanzen in Serie

$$Z_{Tot} = \sum Z_i = Z_1 + Z_2 + \dots$$



Spannung über Impedanz Z:



$$U = \frac{Z}{\sum_1^n Z_n} \cdot E$$

Spannungsteiler:

$$V_i = E_S \frac{Z_i}{\sum Z_n} = E_S \frac{Z_i}{Z_{tot}}$$

Impedanzen Parallel

$$Z_{Tot} = \frac{1}{\sum \frac{1}{Z_i}} = \frac{1}{\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \dots}$$

Stromteiler:

$$I_i = I \frac{Z_{tot}}{Z_i}$$

$$n = 2: Z = \frac{Z_1 \cdot Z_2}{Z_1 + Z_2}$$

$$n = 2: I_1 = \frac{Z_2}{Z_1 + Z_2} \cdot I$$

Bei komplizierten Schaltungen: Zuerst R,C,L-Serienschaltung umwandeln, danach Z_{Tot} berechnen.

Mit Amplituden rechnen: gleich wie bei DC

$$U = R \cdot I$$

$$I = \frac{U}{R}$$

E, I: Nur Amplituden! E ≠ e(t)

Admittance

$$Y = \frac{1}{Z} \text{ [Siemens]}$$